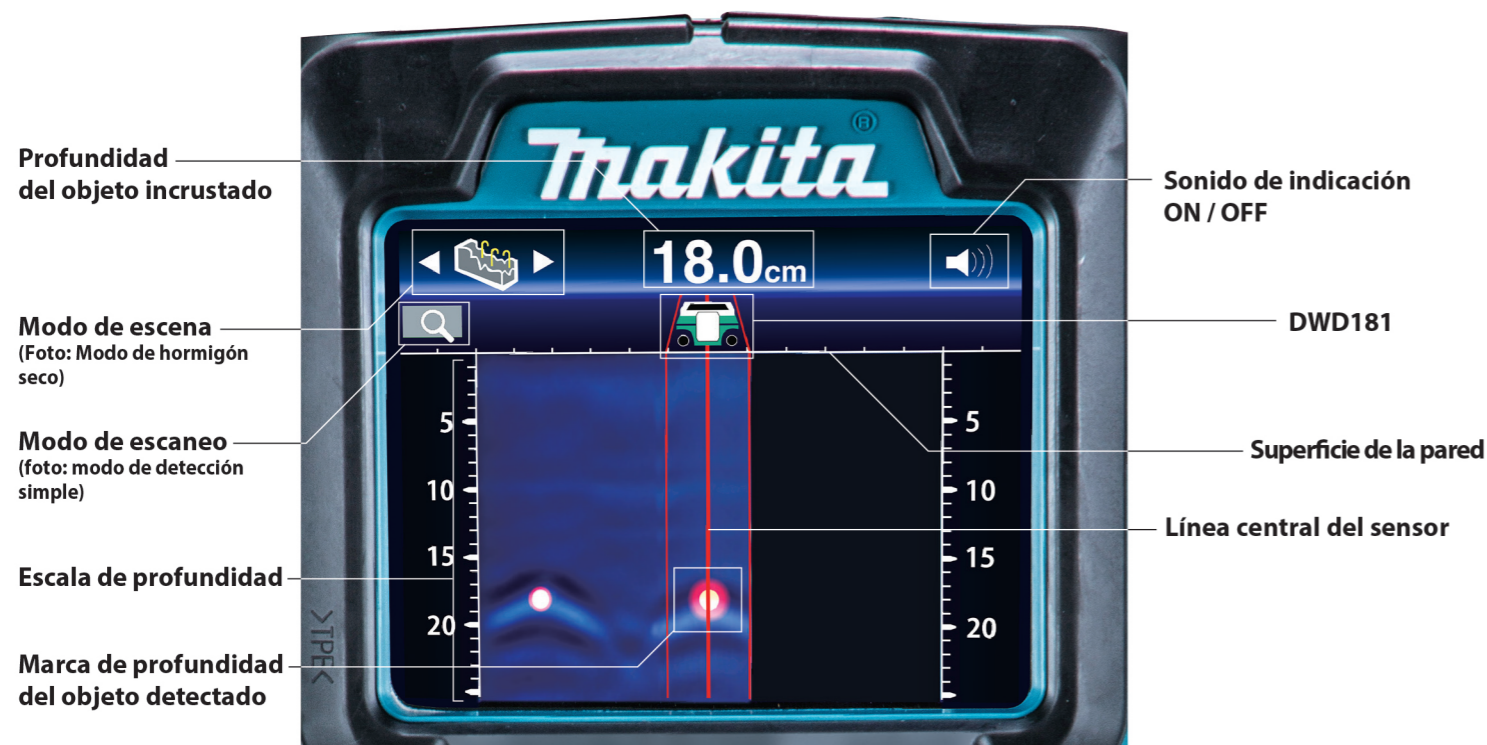


Extra fácil de leer
LCD a todo color con luz de fondo

4.1 Pantalla grande
pulg



Escáner de pared recargable
DWD181



Profundidad del objeto incrustado

Sonido de indicación ON / OFF

Modo de escena (Foto: Modo de hormigón seco)

DWD181

Modo de escaneo (foto: modo de detección simple)

Superficie de la pared

Escala de profundidad

Línea central del sensor

Marca de profundidad del objeto detectado

Visualización del resultado de la exploración en tamaño real



Luces de trabajo LED



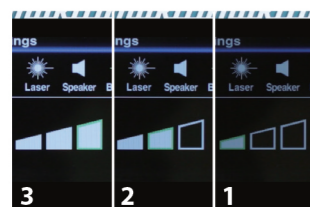
Guía láser



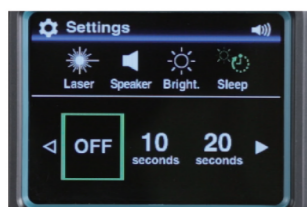
Altavoz



Ruedas



Ajuste del brillo de la pantalla



Temporizador de reposo*1
OFF / 10 / 20 / 30 / 60 / 120 / 240 segundos



Temporizador de apagado*2
OFF / 1 / 3 / 5 / 10 minutos

*1 Establece el periodo de tiempo transcurrido antes de que la luz de fondo de la pantalla, el láser guía y la luz se apaguen

*2 Establece el periodo de tiempo que debe transcurrir para que el escáner se apague automáticamente

Tiempo de funcionamiento continuo (aprox.)
Con una carga completa de la batería

BL1815N 1.5Ah	7h
BL1820B 2.0Ah	9.5h
BL1830B 3.0Ah	14h
BL1840B 4.0Ah	19h
BL1850B 5.0Ah	24h
BL1860B 6.0Ah	28h

Escáner de pared recargable
DWD181

- Luz de trabajo incorporada
- Estuche

Profundidad máx de exploración	Metal: 180 mm Tubo de resina: 120 mm Cable negro: 120 mm Madera: 25 mm
Precisión de la exploración	+/-5 mm
Distancia mínima escaneable	40 mm
Tamaño de la pantalla	4.1"
Tiempo máx de funcionamiento (horas)	con/ BL1860B / BL1850B / BL1840B / BL1830B / BL1820B / BL1815N: 28 / 24 / 19 / 14 / 9.5 / 7 con/ BL1830B / BL1840B / BL1850B / BL1860B: 306x118x124 mm (12"x4-5/8"x4-7/8")
Dimensiones (L x An x A)	306x118x124 mm (12"x4-5/8"x4-7/8")
Peso neto	1.3 - 1.7 kg (2.9 - 3.8 lbs.)* *BL1415N - BL1860B

Los elementos de equipamiento estándar y las especificaciones pueden variar según el país o la zona.

Corporación Makita

3-11-8 Sumiyoshi-cho, Anjo, Aichi, 446-8502 Japón

IMPRESO EN JAPÓN 202006



Precisión de detección
abrumadora

El modo de escena se puede seleccionar para adaptarse al material de la superficie de la pared.

Modo de hormigón seco



Modo de hormigón húmedo



Modo de partición



Modo de vista de radar



Alta precisión de detección

Profundidad máxima de detección*1

180 mm

Objeto de detección: Barras de refuerzo de Ø10mm o más en hormigón seco

*1 Varía según el tamaño, la forma y el material del material incrustado, así como el material, el estado y la estructura interna de la pared escaneada.



Detecta fácilmente los objetos incrustados.



Inicio



Selección del modo de detección



Selección del modo de escena



Escanear



Marcado

Se pueden detectar metales incrustados, cables eléctricos con tensión y tuberías de plástico.

La solución fiable de Makita para detectar objetos incrustados en diagonal

Capaz de detectar objetos lineales en el hormigón, como las barras de refuerzo

También puede detectar objetos curvados en diagonal en el hormigón, como conductos combinados o conductos de plástico flexibles

Modo de detección simple



Sostenga el escáner contra la superficie de la pared.

Mueva el escáner lentamente de lado a lado.

- La presencia del objeto incrustado se indica visualmente en la pantalla y acústicamente mediante una señal sonora.
- También se indica la profundidad desde la superficie de la pared hasta el objeto.

Se puede hacer un escaneo más preciso dibujando una línea guía en la superficie de la pared y luego alineando la línea láser del escáner con la línea dibujada.



Modo de detección múltiple



Sostenga el escáner contra la superficie de la pared.

Mueva el escáner lentamente de lado a lado.

Escanea pistas ② y ③ de la misma manera.

Los resultados del escaneo de hasta 3 pistas pueden mostrarse claramente a la vez.



El modo de escena se puede seleccionar para adaptarse al material de la superficie de la pared.

*2 Es posible que algunos objetos incrustados no se detecten hasta la profundidad máxima de detección en función de su tamaño, forma y material, así como del material, estado y estructura interna de la pared a escanear.

Modo de hormigón seco

Profundidad máxima de detección
180 mm*²



Para detectar barras de refuerzo o tubos de plástico en el hormigón seco

Modo de hormigón húmedo*3

Profundidad máxima de detección
100 mm*²



Para detectar barras de refuerzo o tubos de plástico en el hormigón húmedo

Modo de partición

Profundidad máxima de detección
80 mm*²



Para detectar pernos o la estructura de acero detrás de la madera o los paneles de yeso

Modo de vista de radar

(El objeto se puede distinguir comprobando el patrón de ondas).



Para detectar objetos compuestos, como barras de refuerzo y cavidades, en muros de bloques de hormigón o ladrillos

*3 El hormigón necesita varios meses para estar completamente seco desde su colocación, y el hormigón de menos de un año desde su colocación se denomina hormigón húmedo. Seleccione esta escena en el caso del hormigón húmedo, pero para que sea doblemente seguro, se recomienda utilizar también "Hormigón seco".